



TECHNICKÁ UNIVERZITA V LIBERCI
Fakulta mechatroniky, informatiky
a mezioborových studií ■

Název prezentace

Podnázev prezentace

Autor prezentace | 14. ledna 2015



Obsah prezentace

- 1 Výčtová prostředí
- 2 Bloky
- 3 Obrázky ve sloupcích
- 4 Matematika
- 5 Hyperaktivní odkazy
- 6 Fotografie
- 7 Literatura





Slide s výčtovým prostředím

- První položka
- Druhá
- Třetí

- 1 První položka
- 2 Druhá
- 3 Třetí





Dva sloupce s výčty

- První položka
- Druhá
- Třetí

- 1 První položka
- 2 Druhá
- 3 Třetí





Příklad bloků

Blok

Text.

Example – příklad

Text.

Alert – upozornění

Text.





Vložení obrázků ve sloupcích



TECHNICKÁ UNIVERZITA V LIBERCI
Fakulta mechatroniky, informatiky
a mezioborových studií ■





Matematika

$$u(t) = \frac{x^2 + y_1^3}{\sqrt{y_2}}$$

$$\frac{d}{dx} \arctan(\sin(x^2)) = -2 \frac{\cos(x^2)x}{-2 + (\cos(x^2))^2}$$

Francisova rovnice

$$\left. \begin{aligned} \frac{dn}{dt} &= \alpha iv - \beta n \\ \frac{v}{i} &= \frac{F}{n} \end{aligned} \right\}$$





Hyperaktivní odkaz

<http://www.tul.cz>

<http://www.fm.tul.cz>



Video o TUL na YouTube

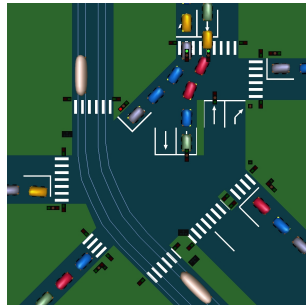
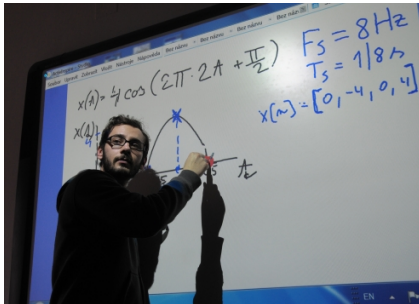


TECHNICKÁ UNIVERZITA V LIBERCI
Fakulta mechatroniky, informatiky
a mezioborových studií ■



TECHNICAL UNIVERSITY OF LIBEREC
Faculty of Mechatronics, Informatics
and Interdisciplinary Studies ■

Fotografie





Obrázek s popiskem



Obrázek: QR kód FM

QR kód FM



Použitá literatura



ČSN ISO 690. *Informace a dokumentace – Pravidla pro bibliografické odkazy a citace informačních zdrojů*. Praha: Úřad pro technickou normalizaci, metrologii a státní zkušebnictví, 2011.



RYBIČKA, J., P. ČAČKOVÁ a J. PŘICHYSTAL. *Průvodce tvorbou dokumentů*. Bučovice: Nakladatelství Martin Stríž, 2011. 224 s. ISBN 978-80-87106-43-3.



PLÍVA, Z., J. DRÁBKOVÁ, J. KOPRNICKÝ a L. PETRŽÍLKA. *Metodika zpracování bakalářských a diplomových prací*. 2. upravené vydání. Liberec: Technická univerzita v Liberci, FM, 2014. ISBN 978-80-7494-049-1.
Dostupné z: doi: 10.15240/tul/002/2014-11-002



Děkuji za pozornost.

